

παράγει επίσης μηχανικόν ἔργον ἔχομεν τὰς μηχανὰς διὰ θερμοῦ ἀέρος (Heissluftmotoreu).

Γ) Ἐὰν ἡ ἐκ τῆς καύσεως τῶν καυσίμων ὑλῶν χρησιμοποιουμένη θερμότης παράγεται ἐξ ἐκρήξεως κατὰ τὸ μᾶλλον ἢ ἦτον ταχείας καὶ δὴ ὡς ἐπὶ τὸ πλεῖστον ἐντὸς τοῦ κυλίνδρου τῆς μηχανῆς ἔχομεν τότε τοὺς ἐκρηκτικούς κινητήρας (γκαζομηχανάς, μηχανὰς δι' οἶνοπνεύματος, μηχανὰς Diesel κτλ.).

### Α) Ἀτμομηχαναί.

Αἱ ἀτμομηχαναί, ὡς εἴπομεν, χρησιμοποιοῦσι διὰ τὴν κίνησίν των ὑδρατμὸν καὶ καθόσον μὲν αἱ ἀτμομηχαναί χρησιμοποιοῦσι τὴν δυναμικὴν ἐνέργειαν τοῦ ἀτμοῦ ἐνεργοῦντος ὡς συνειλιγμένου ἐλατηρίου, ὅπερ ἐξελίσσεται ἔχομεν I) τὰς κυρίως ἀτμομηχανὰς καθόσον δὲ χρησιμοποιεῖται ἡ κινητικὴ ἐνέργεια ἢ ἡ ὀύμη τοῦ ἀτμοῦ ἔχομεν II) τοὺς ἀτμοστροβίλους, ἐνεργοῦντας κατὰ τὴν αὐτὴν ἀρχήν, ὡς καὶ οἱ ὑδραυλικοὶ στροβίλοι.

*Ἱστορία τῶν ἀτμομηχανῶν.* Τὸ ὄνομα τοῦ πρώτου ἰδόντος κάλυμμα χύτρας τινασσόμενον ὑπὸ τῆς δυνάμεως τοῦ ἀτμοῦ ζέοντος ὕδατος καὶ διανοηθέντος, ὅτι ἡ δύναμις αὕτη δύναται νὰ χρησιμοποιηθῇ ὡς κινητήριος δὲν δύναται νὰ εἶνε γνωστόν.

Ἐκ τῆς ἀρχαιότητος γνωστὴ μᾶς εἶνε ἡ Αἰολιπύλη τοῦ Ἡρώου Ἀλεξανδρέως (Αὐτοματικὴ κτλ. μαθηματικὴ Ἀραβικὴ ἔκδοσις). Ἐν τῷ μεσαίῳνι κατόπιν κατεσκεύασεν ὁ Ἰταλὸς Branca μίαν Αἰολιπύλην ἐν εἶδει ἀτμοστροβίλου. Σπουδαιότητα ὅμως πολὺν μείζονα ἔχουσιν αἱ ἐργασίαι τοῦ Γάλλου Papin, ὅστις ἐν ἔτει 1687 ὡς καθηγητὴς τοῦ Πανεπιστημίου Marburg ἀνεκάλυψεν, ὅτι ὁ ἀτμὸς ψυχόμενος ἐν ὕδατι συμπυκνοῦται, οὕτω δὲ παράγεται ἀραίωσις ἀέρος ἢ μᾶλλον τῆς πίεσεως ἐν τινι δοχείῳ κεκλεισμένῳ δι' ἐμβόλου· οὕτω δὲ ἡ ἀτμοσφαιρικὴ πίεσις ὑπερισχύουσα κινεῖ τὸ ἔμβολον πρὸς τὸν πυθμένα τοῦ δοχείου. Τὴν ἀρχὴν ταύτην ὁ Papin ἐχρησιμοποίησε πρὸς ἀντλήσιν ὡς ἐξῆς· εἰς τὸν κύλινδρον κοινῆς ἀντλίας εἰσηγεν ἀτμὸν κάτωθεν τοῦ ἐμβόλου, ὅπερ οὕτως ὑψοῦτο πρὸς τὰ ἄνω. Μετὰ ταῦτα ἐκλείετο ὁ ἀτμὸς, ὁ δ' ἀτμὸς ὁ ἐν τῷ κυλίνδρῳ τῆς ἀντλίας ἐψύχετο καὶ συνεπυκνοῦτο καὶ οὕτως ὑπερίσχυεν ἡ ἀτμοσφαιρικὴ πίεσις καταβιβάζουσα τὸ ἔμβολον πρὸς τὰ κάτω πάλιν. Τοῦτο ἐπανελαμβάνετο, τὸ δὲ ἀνοιγοκλείσιμον τοῦ ἀτμοῦ ἐγένετο διὰ χειρός. Ὁ Papin κατῳρθωσε μάλιστα νὰ κατασκευάσῃ καὶ ἀτμόπλοιον πλεόν ἐπὶ τοῦ ποταμοῦ Weser· τοῦτο ὅμως τῷ ἔγινεν ἀφορμὴ καταστροφῆς, διότι δεισιδαίμονες ἀλιεῖς

κατέστρεψαν τὴν σατανικὴν, ὡς ἐνόμιζον, μηχανήν, ὃ δὲ Papin ἔχασε τὴν θέσιν του ὡς καθηγητοῦ, ἀπηλάθη καὶ ἀπέθανεν ἐν μεγίστῃ ἐνδείᾳ. Εἶνε ὁ συνήθης κληρὸς τῶν ὀπωςδῆποτε εὐεργετούντων τὴν ἀνθρωπότητα!

Τὴν μηχανὴν ταύτην τοῦ Papin ὀνομασθεῖσαν ἀτμοσφαιρικὴν (διότι ὁ ἕτερος τῶν ἐμβολισμῶν ἐνηργεῖτο ὑπὸ τῆς ἀτμοσφαιρικῆς πίεσεως) ἐτελειοποίησαν οἱ Newcomen καὶ Savery τῷ 1706, ἐπιταχύναντες τὴν συμπύκνωσιν τοῦ ἀτμοῦ διὰ νάματος ψυχροῦ ὕδατος εἰσβιβαζόμενου εἰς τὸν ἀτμοκύλινδρον· κατόπιν δὲ ἐφευρόντες μηχανικὴν τὴν κίνησιν τῶν κρουσῶν διὰ τὸ ἀνοιγοκλείσιμον τῶν βαλβίδων. Τότε ἐφευρέθη καὶ ἡ μεταβολὴ τῆς εὐθυγράμμου παλινδρομικῆς κινήσεως εἰς περιστροφικὴν τῇ βοήθειᾳ διωστήρος καὶ στροφάλου.

(Ἐπιτετα συνέχεια.)

ΑΡ. ΚΟΥΣΙΑΔΗΣ

## ΣΥΜΒΟΛΗ ΕΙΣ ΤΑΣ ΕΙΣΙΩΣΕΙΣ ΤΗΣ ΜΗΧΑΝΙΚΗΣ

(Συνέχεια ἐκ τοῦ προηγουμένου.)

*Παρατήρησις.* Αἱ ἐξισώσεις 6) ἰσχύουσι προφανῶς διὰ πᾶν σύστημα ὀρθογωνίων ἀξόνων τῶν συντεταγμένων  $x, y, z$ . Ἀντὶ δὲ τῶν ἐξισώσεων τούτων δυνάμεθα νὰ ἔχωμεν τὰς ἐπομένους γενικωτέρας:

$$u = l + \lambda(qz - ry) + \mu \frac{d\varphi}{dx}$$

$$v = m + \lambda(rx - pz) + \mu \frac{d\varphi}{dy}$$

$$w = n + \lambda(py - qx) + \mu \frac{d\varphi}{dz}$$

ἢ

$$u = l + \lambda(qz - ry) + M \frac{df}{dx}$$

$$v = m + \lambda(rx - pz) + M \frac{df}{dy}$$

$$w = n + \lambda(py - qx) + M \frac{df}{dz}$$

ἐνθα  $\mu = M \frac{df}{d\varphi}$  καὶ  $f(\varphi)$  ὁμογενὲς πολυώνυ-

μον. Τὸ δὲ μ δύναται νὰ ὀρίζηται ἐκ τῶν ἐξισώσεων

$$\frac{\text{συν}(κ, x)}{\frac{dφ}{dx}} = \frac{\text{συν}(κ, y)}{\frac{dφ}{dy}} = \frac{\text{συν}(κ, z)}{\frac{dφ}{dz}}$$

ἐὰν κ. παριστᾷ τὴν ἐπὶ τὴν ἐπιφάνειαν  $φ(x, y, z)=0$  κάθετον κατὰ τὸ σημεῖον  $x, y, z$ .

Ἐὰν δὲ ἦναι

$$(ε) \quad \begin{aligned} φ(x_1, y_1, z_1, x_2, y_2, z_2, \dots) &= 0, \\ ψ(x_1, y_1, z_1, x_2, y_2, z_2, \dots) &= 0, \dots \end{aligned}$$

ὁμογενεῖς ἐξισώσεις πρὸς  $x_1, y_1, z_1, x_2, y_2, z_2, \dots$  τοιαῦται, ὥστε

$$\begin{aligned} φ(p_1, q_1, r_1, p_2, q_2, r_2, \dots) &= 0, \\ ψ(p_1, q_1, r_1, p_2, q_2, r_2, \dots) &= 0, \dots \end{aligned}$$

ἔχομεν

$$\begin{aligned} u_i &= l_i + \lambda_i(q_i z_i - r_i y_i) + \mu_i \frac{dφ}{dx_i} + \nu_i \frac{dψ}{dx_i} + \dots \\ (i) \quad v_i &= m_i + \lambda_i(r_i x_i - p_i z_i) + \mu_i \frac{dφ}{dy_i} + \nu_i \frac{dψ}{dy_i} + \dots \\ w_i &= n_i + \lambda_i(p_i y_i - q_i x_i) + \mu_i \frac{dφ}{dz_i} + \nu_i \frac{dψ}{dz_i} + \dots \\ &(i=1, 2, 3, \dots) \end{aligned}$$

ἦ

$$\begin{aligned} u_i &= l_i + \lambda_i(q_i z_i - r_i y_i) + M_i \frac{df}{dx_i} + N_i \frac{dg}{dx_i} + \dots \\ v_i &= m_i + \lambda_i(r_i x_i - p_i z_i) + M_i \frac{df}{dy_i} + N_i \frac{dg}{dy_i} + \dots \\ w_i &= n_i + \lambda_i(p_i y_i - q_i x_i) + M_i \frac{df}{dz_i} + N_i \frac{dg}{dz_i} + \dots \end{aligned}$$

ἔνθα

$$\mu_i = M_i \frac{df}{dφ} + N_i \frac{dg}{dφ} + \dots, \quad \nu_i = M_i \frac{df}{dψ} + N_i \frac{dg}{dψ} + \dots$$

καὶ  $f(φ, ψ, \dots), g(φ, ψ, \dots), \dots$

ὁμογενῆ πολυώνυμα.

Ἐκ τῶν ἐξισώσεων (ε) προκύπτει:

$$\sum \frac{dφ}{dx_i} \delta x_i = 0, \quad \sum \frac{dψ}{dx_i} \delta x_i = 0, \dots$$

Διὰ πολλαπλασιασμοῦ δὲ ἐπὶ  $\delta x_i, \delta y_i, \delta z_i$  καὶ προσθέσεως τῶν ἐξισώσεων (i) προκύπτει

$$(i') \quad 0 = \sum [(u_i - A_i) \delta x_i + (v_i - B_i) \delta y_i + (w_i - \Gamma_i) \delta z_i]$$

ὅπου πρὸς συντομίαν ἐτέθη

$$(σ) \quad \begin{aligned} A_i &= l_i + \lambda_i(q_i z_i - r_i y_i), \\ B_i &= m_i + \lambda_i(r_i x_i - p_i z_i), \\ \Gamma_i &= n_i + \lambda_i(p_i y_i - q_i x_i). \end{aligned}$$

Ἡ δὲ ἐξίσωσις (i') ἔχει τὴν αὐτὴν καὶ αἱ

ἐξισώσεις (i) σημασίαν. Ἐκ τῆς ἐξισώσεως (i') προκύπτει:

$$\begin{aligned} \sum (u_i \delta x_i + v_i \delta y_i + w_i \delta z_i) &= \\ \sum (A_i \delta x_i + B_i \delta y_i + \Gamma_i \delta z_i) & \end{aligned}$$

ἦ

$$[\text{ἔπειδὴ } \frac{ds}{dt} \cdot \delta s \cdot \left( \frac{dx}{ds} \frac{\delta x}{\delta s} + \frac{dy}{ds} \frac{\delta y}{\delta s} + \frac{dz}{ds} \frac{\delta z}{\delta s} \right) = V \cdot \delta s \cdot \text{συν}(V, \delta s), (V \text{ ἢ ταχύτης)}]$$

$$\sum V \cdot \delta s \cdot \text{συν}(V, \delta s) = \sum (A_i \delta x_i + B_i \delta y_i + \Gamma_i \delta z_i)$$

Καὶ ἐὰν μὲν ἡ ταχύτης  $V$  συμπύκτη τῇ δυνατῇ ταχύτητι, προκύπτει

$$(θ) \quad \sum V^2 = \sum (A_i u_i + B_i v_i + \Gamma_i w_i)$$

ἐὰν δὲ ἦναι κάθετος ἐπ' αὐτὴν

$$0 = \sum (A_i \delta x_i + B_i \delta y_i + \Gamma_i \delta z_i).$$

Ἐὰν δὲ ὑπάρχη συνάρτησις τις  $U$  τῶν  $x_i, y_i, z_i$  τοιαύτη, ὥστε

$$A_i = -\frac{dU}{dx_i}, \quad B_i = -\frac{dU}{dy_i}, \quad \Gamma_i = -\frac{dU}{dz_i},$$

προκύπτει ἐκ τῆς ἐξισώσεως (θ)

$$\sum V^2 = -\frac{dU}{dt} \cdot \eta - U + c = \int_{t_0}^t dt \cdot \sum V^2 = T + c'$$

ἦ καὶ

$$T + U = \text{σταθ.}$$

Ἐκ δὲ τῶν ἐξισώσεων (σ) προκύπτει

$$\begin{aligned} \sum [(A_i - l_i) y_i - (B_i - m_i) x_i] &= \\ \sum \lambda_i [(q_i z_i - r_i y_i) y_i - (r_i x_i - p_i z_i) x_i] &= \\ \sum [(B_i - m_i) z_i - (\Gamma_i - n_i) y_i] &= \\ \sum \lambda_i [(r_i x_i - p_i z_i) z_i - (p_i y_i - q_i x_i) y_i] &= \\ \sum [(\Gamma_i - n_i) x_i - (A_i - l_i) z_i] &= \\ \sum \lambda_i [(p_i y_i - q_i x_i) x_i - (q_i z_i - r_i y_i) z_i] &= \end{aligned}$$

Ἐὰν δὲ τὰ δεύτερα μέλη τῶν ἐξισώσεων (i) παρασταθῶσι χάριν συντομίας διὰ

$$\int X_i dt, \quad \int Y_i dt, \quad \int Z_i dt$$

καὶ τεθῆ

$$K\xi = \sum x_i x_i, \quad K\eta = \sum x_i y_i, \quad K\zeta = \sum x_i z_i,$$

προκύπτει (τῶν  $K, \kappa$  οὐσῶν τῶν μαζῶν)

$$K \frac{d\xi}{dt} = \sum X, \quad K \frac{d\eta}{dt} = \sum Y, \quad K \frac{d\zeta}{dt} = \sum Z.$$

## 2. Γενικαὶ ἐξισώσεις τῆς ἰσορροπίας.

Ἐστωσαν  $X, Y, Z$  αἱ ὀρθογώνιοι συνιστῶσαι ἐνεργεῖαι δρώσης ἐπὶ τι σημεῖον  $M$  στερεοῦ·  $\delta x, \delta y, \delta z$  αἱ μεταβολαὶ τῶν συντεταγμένων τοῦ σημείου τούτου ἐν τινι δυνατῇ κινήσει τοῦ στερεοῦ. Ἡ ἀναγκαία καὶ ἐπαρκὴς συνθήκη τῆς ἰσορροπίας παρίσταται ὑπὸ τῆς ἐξισώσεως

$$11) \quad \sum (X \delta x + Y \delta y + Z \delta z) = 0$$

τοῦ συμβόλου ἀθροίσεως  $\Sigma$  ἐκτεινομένου ἐπὶ πάσας τὰς ἐνεργείας τὰς ἐπὶ τοῦ στερεοῦ δρώσας.

Ἐν τῇ ἐξισώσει 11) δύνανται νὰ ἀντικατασταθῶσι τὰ  $\delta x, \delta y, \delta z$  διὰ τῶν συνιστωσῶν 6) τῆς ταχύτητος τοῦ σημείου  $M$  ἐν τῇ θεωρουμένην δυνατῇ κινήσει καὶ προκύπτει

$$\Sigma[X(l + \lambda(qz - ry) + \sigma_1) + Y(m + \lambda(rx - pz) + \sigma) + Z(n + \lambda(py - qx) + \sigma_3)] = 0$$

ὅθεν

$$l\Sigma X + m\Sigma Y + n\Sigma Z + p\Sigma\lambda(yZ - zY) + q\Sigma\lambda(zX - xZ) + r\Sigma\lambda(xY - yX) + \Sigma(X\sigma_1 + Y\sigma_2 + Z\sigma_3) = 0$$

Καὶ ἐπομένως (δι' οἰαδήποτε  $l, m, n, p, q, r$ )

$$12) \quad \Sigma X = 0, \quad \Sigma Y = 0, \quad \Sigma Z = 0$$

$$13) \quad \Sigma\lambda(yZ - zY) = 0, \quad \Sigma\lambda(zX - xZ) = 0, \\ \Sigma\lambda(xY - yX) = 0$$

$$14) \quad \Sigma(X\sigma_1 + Y\sigma_2 + Z\sigma_3) = 0$$

Ἄντιστρόφως ἐὰν ἀληθεύσιν αἱ ἐξισώσεις 12), 13), 14), ἡ ἐξίσωσις 11) ἀληθεύει διὰ πᾶσαν δυνατὴν κίνησιν τοῦ στερεοῦ. Αἱ ἐπιτὰ ἄρα ἐξισώσεις 12), 13), 14) ἐκφράζουσι τὰς ἀναγκαίαις καὶ ἐπαρκεῖς συνθήκας τῆς ἰσορροπίας ἐνεργειῶν δρώσων ἐπὶ τινος στερεοῦ.

Καὶ ἡ μὲν ἐρμηνεία τῶν ἐξισώσεων 12) καὶ 13) εἶναι γνωστὴ ( $\lambda \geq 0$ ), ἡ δὲ τῆς ἐξισώσεως 14) δύνανται νὰ ἐκφρασθῇ ὡς συνθήκη τοῦ ἐν  $\phi$  τελεῖται ἡ ἰσορροπία συνεχοῦς μέσου.

### 3. Γενικαὶ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως.

Ἐκ τῶν ἐξισώσεων 6) εὗρίσκεται δι' ὑψώσεως εἰς τὸ τετράγωνον καὶ ἀθροίσεως τὸ τετράγωνον τῆς ταχύτητος τοῦ σημείου  $(x, y, z)$ . Ἐὰν δὲ παρασταθῇ διὰ  $\mu$  ἡ μᾶζα σημείου τινός καὶ διὰ  $T$  ἡ ρύμη κινουμένου τινός συστήματος, προκύπτει

$$2T = \Sigma \mu \{ [l + \lambda(zq - yr) + \sigma_1]^2 + [m + \lambda(xr - zp) + \sigma_2]^2 + [n + \lambda(yr - xq) + \sigma_3]^2 \}$$

τοῦ συμβόλου ἀθροίσεως  $\Sigma$  ἐκτεινομένου ἐπὶ πάντα τὰ ὑλικά σημεία τῆς μᾶζης  $\mu$  τοῦ συστήματος. Ἀναπτυσσομένη δὲ ἡ ἐξίσωσις αὐτῆ καθίσταται

$$15) \quad 2T = (l^2 + m^2 + n^2)\Sigma\mu + 2(mr - nq)\Sigma\mu\lambda x + 2(np - lr)\Sigma\mu\lambda y + 2(lq - mp)\Sigma\mu\lambda z + p^2\Sigma\mu\lambda^2(y^2 + z^2) + q^2\Sigma\mu\lambda^2(z^2 + x^2) + r^2\Sigma\mu\lambda^2(x^2 + y^2) - 2qr\Sigma\mu\lambda^2yz - 2rp\Sigma\mu\lambda^2zx - 2pq\Sigma\mu\lambda^2xy + 2l\Sigma\mu\sigma_1 + 2m\Sigma\mu\sigma_2 + 2n\Sigma\mu\sigma_3 + 2q\Sigma\mu\lambda(z\sigma_1 - x\sigma_3) + 2r\Sigma\mu\lambda(x\sigma_2 - y\sigma_1) + 2p\Sigma\mu\lambda(y\sigma_3 - z\sigma_2) + \Sigma\mu(\sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \sigma_3^2)$$

ἥς τὸ δεύτερον μέλος συναρτήσας δευτέρου βαθμοῦ πρὸς ἐκάστην τῶν 6 ποσοτήτων  $l, m, n, p, q, r$ , ὧν οἱ συντελεσταὶ ἐξαρτῶνται ἐκ τῆς μᾶζης τῶν σημείων, ἐκ τῆς σχετικῆς αὐτῶν θέσεως καὶ ἐκ τῆς θέσεως τῶν ἀξόνων τῶν  $x, y, z$ . Διὰ καταλλήλου δὲ ἐκλογῆς τῶν ἀξόνων δύναται τὸ  $T$  νὰ λάβῃ ἀπλουστέραν μορφήν· τὸ δὲ  $\Sigma\mu(x^2 + y^2)$  καλεῖται ὡς γνωστὸν ροπή ἀδρανεῖας τοῦ στερεοῦ πρὸς τὸν ἄξονα τῶν  $z$  κλ.

Αἱ δὲ διαφορικαὶ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως δύνανται νὰ ἐξαχθῶσιν ἐκ τῆς ἀρχῆς τοῦ Hamilton, καθ' ἣν

$$16) \quad 0 = \int_{t_0}^{t_1} dt(\delta T - U), \quad [U = \Sigma(X\delta x + Y\delta y + Z\delta z)]$$

καὶ εἶναι (πβλ. G. Kirchhoff, Mechanik, σ. 60)

$$17) \quad \begin{cases} \frac{d}{dt} \frac{dT}{dl} = r \frac{dT}{dm} - q \frac{dT}{dn} + X \\ \frac{d}{dt} \frac{dT}{dm} = p \frac{dT}{dn} - r \frac{dT}{dl} + Y \\ \frac{d}{dt} \frac{dT}{dn} = q \frac{dT}{dl} - p \frac{dT}{dm} + Z \end{cases}$$

$$18) \quad \begin{cases} \frac{d}{dt} \frac{dT}{dp} = n \frac{dT}{dm} - m \frac{dT}{dn} + r \frac{dT}{dq} - q \frac{dT}{dr} + L \\ \frac{d}{dt} \frac{dT}{dq} = l \frac{dT}{dn} - n \frac{dT}{dl} + p \frac{dT}{dr} - r \frac{dT}{dp} + M \\ \frac{d}{dt} \frac{dT}{dr} = m \frac{dT}{dl} - l \frac{dT}{dm} + q \frac{dT}{dp} - p \frac{dT}{dq} + N \end{cases}$$

ὅπου  $X, Y, Z, L, M, N$  συναρτήσεις τῶν  $x, y, z, t$ .

Ἄξιον δὲ παρατηρήσεως, ὅτι ἐνταῦθα ἡ συναρτήσις  $T$  ἐξαρτᾶται καὶ ἐκ τῆς συναρτήσεως  $\lambda$  καὶ ἐκ τῶν μερικῶν παραγῶγων  $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$  πρὸς  $x, y, z$  τῆς συναρτήσεως  $\sigma$  οὔσα δευτέρου βαθμοῦ πρὸς ἐκάστην τῶν 4 τούτων ποσοτήτων.

### 4. Γενικαὶ ἐξισώσεις τοῦ ἀπειροστοῦ μετασχηματισμοῦ συνεχοῦς μέσου.

Νοήσωμεν συνεχῆς τι μέσον μετακινούμενον καὶ μεταμορφούμενον συνεχῶς οὕτως, ὥστε ἡ μετακίνησις  $PP'$  παντός σημείου αὐτοῦ ἀπὸ  $P(x, y, z)$  μέχρι  $P'(x', y', z')$  ἀπειροστῆ (παρλειπομένων τῶν τετραγώνων καὶ τῶν γινομένων τῶν μετακινήσεων τούτων). Αἱ προβολαὶ  $l, m, n$  πρὸς ὀρθογωνίους ἄξονας τῶν  $x, y, z$  τῆς μετακινήσεως  $PP'$  ὡς καὶ αἱ μερικαὶ παράγωγοι αὐτῶν πρὸς  $x, y, z$  εἶναι ἀπειροστά πρώτης τάξεως (ὧν παραλείπονται τὰ τετράγωνα καὶ τὰ γινόμενα). Παραδείγματα τοιούτων ἀπειροστῶν μετασχηματισμῶν παρέχουσιν αἱ δονήσεις ἐλαστικοῦ ἠχηροῦ σώματος, ἡ κινήσεις ρευστοῦ (ὕγρου ἢ ἀερώδους) ἀπὸ τινος χρονικῆς στιγμῆς  $t$  μέχρι  $t + dt$ , κλ.

Ἄξιον παρατηρήσεως, ὅτι αἱ γενικαὶ ἐξισώσεις τῶν θεωρουμένων μετασηματισμῶν εἶναι μερικὴ περίπτωση τῶν γενικῶν ἐξισώσεων 6) διὰ  $\lambda=1$  καὶ

$$\sigma = \frac{1}{2}(\epsilon_1 x^2 + \epsilon_2 y^2 + \epsilon_3 z^2 + \gamma_1 yz + \gamma_2 zx + \gamma_3 xy)$$

ἦτοι ἡ συνάρτησις  $\sigma$  εἶναι ὁμογενὴς δευτέρου βαθμοῦ πρὸς  $x, y, z$ , τῶν 6 συντελεστῶν  $\epsilon_1, \gamma_1$  ἐχόντων ὀρισμένην σημασίαν (πβλ. P. Appell *Traité de Mécanique rationnelle*, t. III, 1903, p. 263).

Ἐὰν δὲ ἐν ταῖς ἐξισώσεσι τοῦ ἀπειροστοῦ μετασηματισμοῦ τραπῶσι τὰ μὲν  $l, m, n$  εἰς  $ldt, mdt, ndt$  τὰ δὲ  $p, q, r$  εἰς

$$24) \quad \frac{1}{2} \left( \frac{dn}{dy} - \frac{dm}{dr} \right) dt, \quad \frac{1}{2} \left( \frac{dl}{dz} - \frac{dn}{dx} \right) dt, \\ \frac{1}{2} \left( \frac{dm}{dx} - \frac{dl}{dy} \right) dt,$$

προκύπτουσιν αἱ ἐξισώσεις τῆς δινώδους κινήσεως τοῦ συνεχοῦς μέσου (πβλ. Helmholtz, *Journal für Mathematik*, B. 55).

Αἱ δὲ ταχύτητες τῶν πρωτεουσῶν διαστολῶν περί τι σημεῖον ρευστοῦ τινος ἐν κινήσει εἶναι αἱ τρεῖς ρίζαι τῆς ἐξισώσεως πρὸς  $s$ :

$$25) \quad \begin{vmatrix} 2\epsilon_1 - 2s & \gamma_3 & \gamma_2 \\ \gamma_3 & 2\epsilon_2 - 2s & \gamma_1 \\ \gamma_2 & \gamma_1 & 2\epsilon_3 - 2s \end{vmatrix} = 0$$

### 5. Γενικαὶ ἐξισώσεις τοῦ ἠλεκτρομαγνητισμοῦ.

Οἱ γενικοὶ νόμοι, ἐφ' ὧν στηρίζεται ἡ γενικὴ θεωρία τοῦ ἠλεκτρομαγνητισμοῦ εἶναι οἱ ἐπόμενοι:

1. Δύο παράλληλα ρεύματα τῆς αὐτῆς ἐντάσεως ἀντιθέτου φορᾶς ἀσκοῦσιν ἐπὶ τινα μαγνητικὸν πόλον ἐνεργείας ἴσας μετ' ἀντιθέτων σημεῖων.

2. Ἡμιτονοειδὲς ρεῦμα ἀσκει ἐνέργειαν ἴσην τῇ τοῦ εὐθυγράμμου ρεύματος τοῦ τὰ αὐτὰ πέριχα ἔχοντος.

3. Ἡ ἐνέργεια ρεύματος ἐπὶ τινος μαγνητικοῦ πόλου εἶναι ἀνάλογος πρὸς τὴν ἔντασιν τοῦ ρεύματος, ἦτοι πρὸς τὸ ποσοῦν τοῦ ἠλεκτρισμοῦ τοῦ διερχομένου τομῆν τοῦ ἀγωγοῦ κατὰ τὴν μονάδα τοῦ χρόνου.

Οἱ τρεῖς οὗτοι νόμοι ἀπεδείχθησαν θεωρητικῶς τε καὶ πειραματικῶς ὑπὸ Ampère, Colladon, Faraday κ. ἄ.

Ὁ Maxwell εὔρε διὰ μὲν τὴν θεωρίαν τοῦ ἠλεκτρομαγνητισμοῦ τὰς ἐπομένους σχέσεις

$$26) \quad \begin{cases} 2\pi u = \frac{1}{2} \left( \frac{d\gamma}{dy} - \frac{d\beta}{dz} \right) \\ 2\pi v = \frac{1}{2} \left( \frac{d\alpha}{dz} - \frac{d\gamma}{dx} \right) \\ 2\pi w = \frac{1}{2} \left( \frac{d\beta}{dx} - \frac{d\alpha}{dy} \right) \end{cases}$$

ὅπου  $u, v, w$  αἱ συνιστώσαι τῆς ἐντάσεως τοῦ ρεύματος·  $\alpha, \beta, \gamma$  αἱ τῆς ἠλεκτρομαγνητικῆς ἐνεργείας. Διὰ δὲ τὴν θεωρίαν τῆς ἐν τῷ ἠλεκτρισμῷ ἐπαγωγῆς τὰς ἐπομένους σχέσεις

$$27) \quad \begin{cases} P = cy' - bz' - \frac{dF}{dt} - \frac{d\psi}{dx} \\ Q = az' - cx' - \frac{dG}{dt} - \frac{d\psi}{dy} \\ R = bx' - ay' - \frac{dH}{dt} - \frac{d\psi}{dz} \end{cases}$$

ὅπου  $P, Q, R$  αἱ συνιστώσαι τῆς ἠλεκτρικῆς ἐνεργείας τῆς ἐπαγωγῆς ἐν τῇ μονάδι τοῦ μήκους·  $a, b, c$  αἱ τῆς μαγνητικῆς ἐπαγωγῆς·  $x', y', z'$  αἱ παράγωγοι τῶν  $x, y, z$  πρὸς τὸν χρόνον·  $F, G, H$  αἱ τῆς ἠλεκτρομαγνητικῆς ροπῆς·  $\psi$  συνάρτησις τις μονότιμος τῶν  $x, y, z$ . Συνδέονται δὲ τὰ  $a, b, c$  πρὸς μὲν τὰ  $\alpha, \beta, \gamma$  διὰ τῶν σχέσεων

$$28) \quad \begin{cases} a = \mu\alpha & a = \alpha + 4\pi A \\ b = \mu\beta & \eta & b = \beta + 4\pi B \\ c = \mu\gamma & & c = \gamma + 4\pi C \end{cases}$$

(ὅπου  $\mu$ —σταθ. καὶ  $A, B, C$  αἱ συνιστώσαι τῆς μαγνητικῆς ἐπαγωγῆς). Πρὸς δὲ τὰ  $F, G, H$  διὰ τῶν σχέσεων

$$29) \quad \begin{cases} a = \frac{dH}{dy} - \frac{dG}{dz} \\ b = \frac{dF}{dz} - \frac{dH}{dx} \\ c = \frac{dG}{dx} - \frac{dF}{dy} \end{cases}$$

Διὰ δὲ τῶν προηγουμένων ἐξισώσεων ἐρμηνεύεται ἐν γένει ἡ ἠλεκτρομαγνητικὴ θεωρία τοῦ φωτός, ὡς καὶ ἡ τῆς δινώδους μαγνητικῆς πολώσεως τῆς τελομένης ὑπὸ τὰς αὐτὰς σχεδὸν συνθήκας, ὑφ' ἧς καὶ αἱ δινώδεις κινήσεις ἐν τῇ Ρευστοκινήσει.

Αἱ δὲ ἐξισώσεις τῆς ἐπεκτάσεως τοῦ νόμου τοῦ Ohm ἐπὶ ἀγωγῶν τριῶν διαστάσεων εἶναι αἱ ἑξῆς

$$30) \quad \begin{cases} \frac{u}{c} = -\frac{d\phi}{dx} - \frac{dF}{dt} + X \\ \frac{v}{c} = -\frac{d\phi}{dy} - \frac{dG}{dt} + Y \\ \frac{w}{c} = -\frac{d\phi}{dz} - \frac{dH}{dt} + Z \end{cases}$$

ὅπου  $\left(-\frac{d\varphi}{dx}, -\frac{d\varphi}{dy}, -\frac{d\varphi}{dz}\right)$  ἡ ἠλεκτροστατική ἐνέργεια, τοῦ  $\varphi$  ὄντος συναρτήσεώς τινος μονοτιμίου·  $\left(-\frac{dF}{dt}, -\frac{dG}{dt}, -\frac{dH}{dt}\right)$  ἡ τῆς ἐπαγωγῆς ἐνέργεια·  $(X, Y, Z)$  ἡ ἐξωτερικὴ (χημικὴ κλπ.) κινητήριος ἠλεκτρικὴ ἐνέργεια·  $\left(-\frac{u}{c}, -\frac{v}{c}, -\frac{w}{c}\right)$  ἡ ἀντιδρῶσα κινητήριος ἠλεκτρικὴ ἐνέργεια.

Πρόδηλον δέ, ὅτι αἱ ἐξισώσεις 26), 27), 30) ἔχουσιν ὁμοίαν πρὸς τὰς τῆς κινητικῆς συνεχοῦς μέσου μορφήν κατὰ τὰ ἀνωτέρω καὶ ἐπομένως δύνανται νὰ θεωρηθῶσιν ὡς μερικαὶ περιπτώσεις τῶν ἐξισώσεων 6).

**6. Γενικαὶ ἐξισώσεις τῆς ἠλεκτρικῆς ἐνεργείας τῶν ἐν ἡρεμίᾳ σωμάτων.**

Καίτοι αἱ ἡμέραν παρ' ἡμέραν γινόμεναι θεωρητικαὶ καὶ πειραματικαὶ ἔρουναι περὶ τῆς ἠλεκτρικῆς ἐνεργείας τῶν ἐν ἡρεμίᾳ σωμάτων πολλὰ παρέχουσι νέα φαινόμενα, ὑποθέσεις καὶ θεωρίας, ἐν τούτοις φαίνεται, ὅτι ἡ ὑπὸ Lorentz θεμελιωθεῖσα θεωρία εὐρίσκεται ἐγγύτερον πρὸς τὰς νεωτέρας πειραματικὰς ἢ θεωρητικὰς ἐρεῦνας, οἷαι αἱ τοῦ Larmor, J. J. Thomson, Abraham, Bucherer, Einstein, Kaufmann κ. ἄ.

Αἱ ὑπὸ Lorentz δοθεῖσαι γενικαὶ ἐξισώσεις τῆς ἠλεκτρικῆς ἐνεργείας τῶν ἐν ἡρεμίᾳ σωμάτων εἶναι αἱ ἐπόμεναι

$$31) \begin{cases} 4\pi u = \frac{d\gamma}{dy} - \frac{d\beta}{dz}, & \alpha = \frac{dH}{dy} - \frac{dG}{dz} \\ 4\pi v = \frac{d\alpha}{dz} - \frac{d\gamma}{dx}, & \beta = \frac{dF}{dz} - \frac{dH}{dx} \\ 4\pi w = \frac{d\beta}{dx} - \frac{d\alpha}{dy}, & \gamma = \frac{dG}{dx} - \frac{dF}{dy} \end{cases}$$

$$32) \begin{cases} \frac{4\pi}{K} f + \frac{dF}{dt} + \frac{d\psi}{dx} = 0, & F = -4\pi \left(u - \frac{df}{dt}\right) \\ \frac{4\pi}{K} g + \frac{dG}{dt} + \frac{d\psi}{dy} = 0, & G = -4\pi \left(v - \frac{dg}{dt}\right) \\ \frac{4\pi}{K} h + \frac{dH}{dt} + \frac{d\psi}{dz} = 0, & H = -4\pi \left(w - \frac{dh}{dt}\right) \end{cases}$$

$$\psi = \frac{4\pi}{K} \sum \frac{dX}{dx}, \quad \sum \frac{df}{dx} = \rho = -\sum \frac{dX}{dx} = \text{πυκνότης.}$$

ὅπου  $K = \text{σταθ.}$ ,  $(f, g, h)$  ἡ διηλεκτρικὴ πόλωση. Αἱ ἐξισώσεις 32) εἰσέρχονται προφανῶς εἰς τὰς 6) διὰ καταλλήλου μετασχηματισμοῦ καὶ ἐρμηνείας τῶν ἐν αὐταῖς γραμμάτων.

**7. Γενικαὶ ἐξισώσεις τῆς ἠλεκτρικῆς ἐνεργείας τῶν ἐν κινήσει σωμάτων.**

Αἱ γενικαὶ ἐξισώσεις τοῦ Lorentz περὶ τῆς ἠλεκτρικῆς ἐνεργείας τῶν ἐν κινήσει σωμάτων συνίστανται ἐκ πασῶν τῶν μνημονευθεισῶν ἀνωτέρω ἐν ἡρεμίᾳ σωμάτων καὶ προσέτι ἐκ τῶν ἐπομένων τῶν ἐκφραζουσῶν κατὰ Lorentz τὸ ὀλικὸν ρεῦμα.

$$33) \begin{cases} u = \frac{df}{dt} + \frac{dX}{dt} + \frac{d}{dr} (X\zeta - Z\xi) - \frac{d}{dy} (Y\xi - X\eta) \\ v = \frac{dg}{dt} + \frac{dY}{dt} + \frac{d}{dx} (Y\xi - X\eta) - \frac{d}{dz} (Z\eta - Y\zeta) \\ w = \frac{dh}{dt} + \frac{dZ}{dt} + \frac{d}{dy} (Z\eta - Y\zeta) - \frac{d}{dx} (X\zeta - Z\xi) \end{cases}$$

$$X + f = \frac{K}{4\pi} \left[ \frac{4\pi}{K_0} f + \frac{K - K_0}{K} (\eta\gamma - \zeta\beta) \right], \dots$$

ὅπου  $\xi, \eta, \zeta$  παριστώσι τὰς συνιστώσας τῆς ταχύτητος τῆς κινουμένης ὕλης.

Πρόδηλον, ὅτι καὶ αἱ ἐξισώσεις 33) εἰσέρχονται εἰς τὰς 6) διὰ καταλλήλου μετασχηματισμοῦ καὶ ἐρμηνείας τῶν ἐν αὐταῖς γραμμάτων, ἐὰν δηλονότι ἐν ταῖς 6) τεθῇ

$$l = \frac{d(f+X)}{dt}, \dots$$

$$l(qz - rx) + \frac{d\sigma}{dx} =$$

$$\frac{d}{dr} (X\zeta - Z\xi) - \frac{d}{dy} (Y\xi - X\eta), \dots$$

Διὰ τῆς ἀνωτέρω θεωρίας ἀπεδείχθη καὶ τοῦτο, ὅτι ἡ κίνησις τῆς  $\Gamma$ ῆς οὐδαμῶς μὲν ἐπιδρᾷ ἐπὶ τὰ ὀπτικά φαινόμενα ὑπὸ ὠρισμένης συνθήκας, ἐπιδρᾷ δὲ ἐπὶ τὰ καθαρῶς ἠλεκτρικὰ φαινόμενα καὶ παρέχει ἐξήγησίν τινα τοῦ γνωστοῦ φαινομένου τοῦ Zeeman.

**8. Γενικαὶ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως τῶν ρευστῶν.**

Αἱ γενικαὶ ἐξισώσεις τῆς ἐσωτερικῆς κινήσεως οἰουδήποτε συνεχοῦς μέσου εἶναι αἱ ἐπόμεναι

$$34) \begin{cases} \rho(X - j_x) = \frac{dN_1}{dx} + \frac{dT_3}{dy} + \frac{dT_2}{dz} \\ \rho(Y - j_y) = \frac{dT_3}{dx} + \frac{dN_2}{dy} + \frac{dT_1}{dz} \\ \rho(Z - j_z) = \frac{dT_2}{dx} + \frac{dT_1}{dy} + \frac{dN_3}{dz} \end{cases}$$

(περὶ τῆς σημασίας τῶν  $N$  καὶ  $T$  παράβαλε τὴν ἐν τῇ 'Επετηρ. τοῦ 'Εθν. Πανεπιστημίου τοῦ 1905 διατριβὴν μου).

Ἐκ δὲ τῶν ἐξισώσεων τούτων διὰ  $T_1=T_2=T_3=0$ ,  $N_1=N_2=N_3=p$  προκύπτουσιν αἱ γε-  
νικαὶ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως τῶν μὴ ἰξωδῶν  
ρευστῶν

$$35) \begin{cases} \frac{dp}{dx} = \rho(X - j_x) \\ \frac{dp}{dy} = \rho(Y - j_y) \\ \frac{dp}{dz} = \rho(Z - j_z) \end{cases} \quad \left[ \frac{d\rho}{dt} + \rho \left( \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} + \frac{dw}{dz} \right) = 0 \right]$$

ὅπου  $p$  ἡ πίεσις καὶ  $\rho$  ἡ πυκνότης τοῦ ρευστοῦ.

Πρόδηλον δέ, ὅτι καὶ αἱ ἐξισώσεις 35) ἔχου-  
σιν ὁμοίαν μορφήν πρὸς τὰς 6) διὰ

$$\begin{aligned} -\rho j_x &= u, \dots, \quad \frac{dp}{\rho x} = \sigma_1, \dots, \\ -\rho X &= 1 + \lambda(qz - ry), \dots \end{aligned}$$

\*Ἐν τινι ὠρισμένῳ ρευστῷ ὑφίσταται μεταξὺ  
τῆς πυκνότητος  $\rho$  τῆς πίεσεως  $p$  καὶ τῆς θερ-  
μοκρασίας  $\theta$  τοῦ ὄγκου στοιχείου τινὸς τοῦ ρευσ-  
τοῦ χαρακτηριστικὴ τις ἐξίσωσις  $f(\rho, p, \theta) = 0$ .  
Διὰ μὲν τὰ ἀέρια π. χ. ὑπάρχει

$$\frac{\rho}{\rho(1 + \alpha\theta)} = \text{σταθ.}$$

ὅπου  $\alpha = \frac{1}{273}$  ὁ συντελεστὴς διαστολῆς. Διὰ  
δὲ τὰ ὑγρὰ ἀνεπαισθήτου πίεσεως ὑπάρχει

$$\rho = \frac{\rho_0}{1 + \beta\theta}$$

ὅπου  $\beta$  ὁ συντελεστὴς διαστολῆς καὶ  $\rho_0$  ἡ πυ-  
κνότης διὰ  $\theta = 0$ .

Τοῦ  $p$  μὴ ἐξαρτωμένου ρητῶς ἐκ τοῦ χρό-  
νου  $t$ , προκύπτει ἐκ τῶν ἐξισώσεων 35)

$$dp = \rho(Xdx + Ydy + Zdz) - \rho(j_x dx + j_y dy + j_z dz)$$

ἢ

$$36) \frac{dp}{\rho} = P.ds.\text{συν}(P, v) - (j_x dx + j_y dy + j_z dz)$$

ὅπου  $P.ds.\text{συν}(P, v)$  τὸ στοιχειῶδες ἔργον.

Ἐὰν δὲ νῦν τεθῇ

$$37) \quad j_x dx + j_y dy + j_z dz = Kd\psi$$

ὅπου  $K$  σταθερὰ ποσότης καὶ  $\psi$  τὸ ἀξιμούθιον  
τοῦ σημείου  $(x, y, z)$ , προκύπτει ὑπὸ ὠρισμέ-  
νας συνθήκας (πβλ. τὴν ἐν τῇ Ἑπετηρ. τοῦ  
'Ἐθν. Πανεπιστημίου τοῦ 1904 διατριβὴν μου)

$$38) \quad r^2 \frac{d\psi}{dt} = Kt + c \quad (\text{ἔμβραδιακὴ ταχύτης}).$$

$$39) \quad r^3 = \lambda t^2 + \mu t + \nu \quad (\text{γενικὸς νόμος τοῦ Kepler}).$$

Ἐὰν δὲ ἦναι  $Kd\psi = \frac{1}{2} dv^2$ , προκύπτει διὰ  
 $ds = r dv$

40)  $r^3 = A\psi \pm B\sqrt{a\psi + \beta} + \Gamma$  (ἑλικοειδῆς κίνησις)  
ὅπου  $v$  ἡ ταχύτης  $c, \lambda, \mu, \nu, \tau, A, B, \Gamma, \alpha, \beta$   
σταθεραὶ ποσότητες. Διὰ  $\mu = \nu = 0$  προκύπτει  
ὁ γνωστὸς νόμος τοῦ Kepler τῶν κύβων τῶν  
ἀξόνων πρὸς τὰ τετράγωνα τῶν χρόνων. Μή-  
πως ἡ κίνησις τῶν οὐρανίων σωμάτων ἐξηγεῖ-  
ται διὰ τῆς ἐξισώσεως 40) διὰ καταλλήλου ἐκ-  
λογῆς τῶν ἐν αὐτῇ σταθερῶν ποσοτήτων καὶ  
τοῦ διπλοῦ σημείου  $\pm$ ;

ΣΥΜΠΕΡΑΣΜΑ

Ἐκ τῆς ἀνωτέρω ταξινομήσεως τῶν γενικῶν  
ἐξισώσεων τῶν συνεχῶν ἐν γένει μέσων προ-  
κύπτει, ὅτι πᾶσαι αἱ ἐξισώσεις αὐταὶ ὑπάγονται  
*mutatis mutandis* ὑπὸ τὸν γενικὸν τύπον  
τῶν ἐξισώσεων 6) καὶ κατ' ἀκολουθίαν ἐξηγεῖ-  
ται οὕτω γενικώτερον ἢ κατὰ Newton καὶ J.  
Bertrand ἐν τῇ Μηχανικῇ ὁμοιότης. Ὑπολεί-  
πεται δὲ ἡ λεπτομερὴς ἔρευνα τῶν φυσικῶν ἐν  
γένει φαινομένων, καθ' ἣν ἰσχύουσιν ἰδίᾳ αἱ  
γενικαὶ ἐξισώσεις 6), 7), 8), 10), 13), 14), 15),  
17), 18), 22) κ. ἔ.

Ἐν Ἀθήναις κατὰ Ἰανουάριον τοῦ 1907.

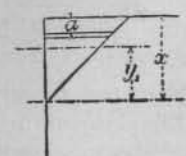
ΑΘ. ΚΑΡΑΓΙΑΝΝΙΔΗΣ

ΑΙ ΤΕΛΕΥΤΑΙΑΙ ΔΙΑΤΑΞΕΙΣ ΤΟΥ ΠΡΩΣΣΙΚΟΥ ΚΡΑΤΟΥΣ  
ΑΦΟΡΩΣΑΙ ΤΗΝ ΕΚΤΕΛΕΣΙΝ ΟΙΚΟΔΟΜΙΚΩΝ ΕΡΓΩΝ  
ΕΚ ΣΙΔΗΡΟΠΑΓΟΥΣ ΣΚΙΡΡΟΚΟΝΙΑΜΑΤΟΣ

(Συνέχεια ἐκ τοῦ προηγουμένου.)

Ἐἶνε ἐπίσης δυνατὸν νὰ ὀρισθῇ τὸ κοινὸν  
κέντρον βάρους τοῦ σκιρ. καὶ τῶν σιδηρῶν ἐν-  
θεμάτων ἐν τῇ θλιβομένῃ ζώνῃ ἐκ τῆς:

$$24) \quad y_1 = \frac{\frac{bx}{2} \cdot \frac{2}{3} x\sigma_b + \sigma'_e \omega_1 (x-a)}{\frac{bx}{2} \sigma_b + \sigma'_e \omega_1} = \frac{\frac{bx^3}{3} + m\omega_1 (x-a)^2}{\frac{bx^2}{2} + m\omega_1 (x-a)}$$



Σχ. 4.