



# ΑΡΧΙΜΗΔΗΣ

ΜΗΝΙΑΙΟΝ ΠΕΡΙΟΔΙΚΟΝ ΣΥΓΓΡΑΜΜΑ

ΤΟΥ ΕΛΛΗΝΙΚΟΥ ΠΟΛΥΤΕΧΝΙΚΟΥ ΣΥΛΛΟΓΟΥ

ΕΤΟΣ ΙΑ΄.



ΑΘΗΝΑΙ, ΦΕΒΡΟΥΑΡΙΟΣ 1914



ΑΡΙΘ. 10.

## ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΑ

Συμβολή εις τὰς δύο γενικάς ἀρχὰς τῆς Θερμοδυναμικῆς ὑπὸ Ἀθ. Καραγιαννίδου.

Προσδιορισμὸς κεντροβαρῶν ἐκ ροπῶν ἀδρανείας ὑπὸ Ἀρ. Φ. Κουσίδου, καθηγητοῦ τοῦ Πολυτεχνείου.

Ὁ σιδηρόδρομος Πειραιῶς-Λαρίσης, ὑποδεικνύομενα σφάλματα κατὰ τὴν χάραξιν τῆς γραμμῆς (μετὰ τριῶν πινάκων) ὑπὸ Κ. Σύδη.

Ποικίλα. — Τροχιόδρομος δι' ἐναλλασσομένου ρεύματος ἐν St Avold. — Μεταφορὰ ἔργου 4000 ἵππων δι' ὀδοντωτῶν τροχῶν. — Ἀγγλικαὶ ναυπηγήσεις

Βιβλιογραφία.

## ΣΥΜΒΟΛΗ

ΕΙΣ ΤΑΣ ΔΥΟ ΓΕΝΙΚΑΣ ΑΡΧΑΣ ΤΗΣ ΘΕΡΜΟΔΥΝΑΜΙΚΗΣ

Κατὰ τὸν Clausius ἡ μὲν ἐνέργεια τοῦ κόσμου εἶναι σταθερά, ἡ δὲ ἐντροπὴ αὐτοῦ τείνει πρὸς μέγιστον. Ἡ κατανόησις τῶν νόμων τῶν διεπόντων τὰ ὑλικά συστήματα καθίσταται εὐχερεστέρα διὰ τῆς οἰκείας θεωρίας τῆς ἐνεργείας καὶ ἐντροπῆς αὐτῶν ἐν ταῖς ποικίλαις καταστάσεσιν, ἃς δύνανται νὰ λαμβάνωσιν. Αἱ διάφοροι τιμαὶ τῆς ἐνεργείας καὶ ἐντροπῆς χαρακτηρίζουσιν οὐσιωδῶς τὰ διάφορα ἀποτελέσματα τὰ παραγόμενα ὑπὸ τινος συστήματος μεταβαίνοντος ἀπὸ τινος καταστάσεως εἰς ἕτεραν ἢ διὰ τῆς θερμότητος ἢ δι' ἄλλων μηχανικῶν ἐν γένει μέσων.

Τὸ ἀπαιτούμενον κριτήριον ἰσορροπίας συστήματός τινος ἐλευθέρου πάσης ἐξωτερικῆς ἐπιρροίας δύνανται νὰ διατυπωθῇ κατὰ Gibbs ὑπὸ τῆς ἑτέρας τῶν ἐπομένων δύο ἰσοδυνάμων προτάσεων: 1) πρὸς ἰσορροπίαν μεμονωμένου τινὸς συστήματος πρέπει καὶ ἀρκεῖ, ἵνα πρὸς πάσας τὰς δυνατάς μεταβολὰς τῆς καταστάσεως

τὰς μὴ ἄλλοιούσας τὴν ἐνέργειαν αὐτοῦ ἢ μεταβολὴ τῆς ἐντροπῆς ᾗται ἢ = 0 ἢ < 0. 2) πρὸς ἰσορροπίαν μεμονωμένου τινὸς συστήματος πρέπει καὶ ἀρκεῖ, ἵνα πρὸς πάσας τὰς δυνατάς ἀλλαγὰς καταστάσεως αὐτοῦ τὰς μὴ μεταβαλλούσας τὴν ἐντροπὴν αὐτοῦ, ἡ μεταβολὴ τῆς ἐνεργείας ᾗται ἢ = 0 ἢ > 0.

Ἡ μεγάλη σπουδαιότης τῶν δύο θεμελιωδῶν ἀρχῶν τῆς Θερμοδυναμικῆς, τῆς διατηρήσεως τῆς ἐνεργείας καὶ τῆς μεταβολῆς τῆς ἐντροπῆς, διὰ πάντας τοὺς κλάδους τῆς φιλοσοφίας τῆς φύσεως καθίσταται ὁσημέραι ἐμφαντικώτερα καὶ ἐπιζητεῖται ἤδη ἡ ἴδρυσις ἐπὶ τῆς ἀρχῆς τοῦ Meyer καὶ τῆς τοῦ Clausius (ἢ Carnot-Clausius), ἥτοι ἐπὶ μόνῃς τῆς Θερμοδυναμικῆς, ὅλου τοῦ εἰκοδομήματος τῆς Μαθηματικῆς φυσικῆς. Ἄλλ' ἐδείχθη, ὅτι οὐδεμία ὑπάρχει ἀμφιβολία, ὅτι, ὡς ὁ νόμος τοῦ Newton ὁ ἑξαχθεὶς ἐκ τῶν νόμων τοῦ Kepler, οὕτω καὶ ὁ νόμος τοῦ Meyer ὁ ἑξαχθεὶς ἐξ ἐμπειρικῶν νόμων εἶναι ἀληθὴς μόνον κατὰ προσέγγισιν ἀπὸ μαθηματικῆς τοῦλάχιστον ἀπόψεως. Τὸ αὐτὸ σχεδὸν δύνανται νὰ ρηθῇ καὶ περὶ τοῦ νόμου τοῦ Clausius. Τὰ πρῶτα ἔγνη ἐρεύνης καὶ παραδοχῆς τῆς ἀρχῆς τῆς διατηρήσεως τῆς ἐνεργείας ἀνέρχονται εἰς λίαν μεμακροσμένας ἐποχὰς καὶ ἀναφέρονται ἰδίᾳ εἰς σχετικὰς ἐρέυνας περὶ ἀεικινήτου. Αἱ θεμελιώδεις ἀρχαὶ τῆς Μηχανικῆς δὲν ἐξαρκούσι πρὸς ἀπόδειξιν ἐν ἀπάσῃ αὐτῆς τῇ γενικότητι τῆς ἀρχῆς τῆς διατηρήσεως τῆς ἐνεργείας, καταδεικνυομένης (μαθηματικῶς), ὅσάκις αἱ ἐσωτερικαὶ δυνάμεις τοῦ θεωρουμένου συστήματος ἔχουσι πρὸς ἀλλήλας σχέσιν τινὰ καλουμένην συνάρτησιν τῶν δυνάμεων.

Ἡ Θερμοδυναμικὴ στηρίζεται, ὡς ἀνωτέρω εἴρηται, ἐπὶ τῆς διατηρήσεως τῆς ἐνεργείας, ἧς σπουδαία μερικὴ περίπτωσις εἶναι ἡ ἀρχὴ τοῦ ἰσοδυνάμου τῆς θερμότητος, καὶ ἐπὶ τοῦ διασκεδασμοῦ τῆς ἐντροπῆς. Ἐν τῇ σπουδῇ τῆς θερμότητος ἐμφανίζονται δύο ἀναπόφευκτοι ἔννοιαι, ἡ τῆς (ἀπολύτου) θερμοκρασίας θ καὶ ἡ

τοῦ ποσοῦ τῆς θερμότητος  $Q$ . Ἡ πυκνότης  $\rho$  σώματός τινος ἐξαρτᾶται ἐκ τῆς θερμοκρασίας καὶ ἐκ τῆς πίεσεως  $p$  καὶ ἐπομένως ὁ εἰδικὸς ὄγκος  $v$  αὐτοῦ ἐξαρτᾶται ἐκ τῶν δύο τούτων ποσοτήτων διὰ τινος σχέσεως  $\sigma(p, v, \theta) = 0$ , ἣτις καλεῖται θεμελιώδης σχέσις ἢ χαρακτηρι- στικὴ ἐξίσωσις τῆς καταστάσεως τοῦ σώματος.

Ἡ ἔντροπὴ  $S$  εἶναι ποσότης ὑπάρχουσα ἐν τῇ φύσει τοιαύτη, ὥστε ἐν πάσαις ταῖς μετα- βολαῖς τῆς φύσεως πάντοτε κατὰ τὴν αὐτὴν με- ταβάλλεται φορᾶν. Αἱ δὲ θερμοδυναμικαὶ γενι- καὶ ἐξισώσεις δι' ὑπόστροφα φαινόμενα ἔν τινι ὁμογενεῖ (μεμονωμένῳ) σώματι, ἐν τῷ ὁποίῳ διὰ τὴν ἰσορροπίαν τὸ  $\theta$  ἔχει τὴν αὐτὴν τιμὴν, εἶναι αἱ ἐπόμεναι:

$$\begin{cases} JdQ = dV + dW \\ \frac{dQ}{\theta} = dS \end{cases}$$

ἔνθα  $J = 42\,200\,000 \frac{\text{erg}}{\text{cal}}$ ,  $dV$  ἡ μεταβολὴ τῆς ἐσωτερικῆς ἐνεργείας τοῦ σώματος καὶ  $dW$  ἡ τοῦ ὑπὸ ἐξωτερικῶν δυνάμεων παραγομένου ἔργου. Τὰ  $dV$ ,  $dW$  καὶ  $dS$  δὲν δύναται νὰ ᾖναι πάντοτε τέλεια διαφορικά.

Ἐν τοῖς ἐπομένοις ἀποδεικνύω, πλὴν ἄλλων, ὅτι ἡ ἔντροπὴ  $S$  μετὰ τῶν σχετικῶν φαινομέ- νων ἐν τοῖς ρευστοῖς τοῦλάχιστον προκύπτει ἐξ αὐτῶν τούτων τῶν ἐξισώσεων τῆς Μηχανικῆς τῶν ρευστῶν.

Ἡ πείρα διδάσκει, ὅτι πρὸς ἀπλὴν περιγρα- φὴν τῆς κινήσεως τῶν σωμάτων δέον (πβλ. G. Kirchhoff, *Mechanik*, 1883) αἱ συνιστώσαι  $X_x, Y_y, \dots$  τῆς πίεσεως  $p$  διὰ πᾶν ἀπειρο- στὸν μέρος σώματός τινος νὰ ἐξαρτῶνται μόνον ἐκ τῆς καταστάσεως καὶ ἐκ τῆς μεταβολῆς κατα- στάσεως τοῦ μέρους τούτου. Αἱ παραστάσεις  $X_x, Y_y, \dots$  εἶναι διάφοροι διὰ τὰ διάφορα σώματα.

Διὰ τὰ ρευστά, δι' ἃ δὲν λαμβάνεται ὑπ' ὄψιν ἡ τριβή, εἶναι:

$$\begin{aligned} Y_x &= Z_x = X_y = 0 \\ X_x &= Y_y = Z_z \end{aligned}$$

ἡ κοινὴ τιμὴ  $p$  τῶν  $X_x, Y_y, Z_z$  εἶναι ἡ πίε- σις κατὰ τὸ θεωρούμενον σημεῖον ἐν τῷ χρόνῳ  $t$  διευθυνομένη καθέτως πρὸς πᾶν στοιχεῖον τῆς ἐπιφανείας τοῦ σώματος. Ὑπὸ δὲ τὰς συνθή- κας ταύτας αἱ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως διὰ τὴν ἐσωτερικὴν πίεσιν σώματός τινος στερεοῦ ἔλα- στικοῦ:

$$1) \begin{cases} \rho \frac{d^2x}{dt^2} = \rho X - \frac{\partial X_x}{\partial x} - \frac{\partial X_y}{\partial y} - \frac{\partial X_z}{\partial z} \\ \rho \frac{d^2y}{dt^2} = \rho Y - \frac{\partial Y_x}{\partial x} - \frac{\partial Y_y}{\partial y} - \frac{\partial Y_z}{\partial z} \\ \rho \frac{d^2z}{dt^2} = \rho Z - \frac{\partial Z_x}{\partial x} - \frac{\partial Z_y}{\partial y} - \frac{\partial Z_z}{\partial z} \end{cases}$$

καθίστανται

$$2) \begin{cases} \rho \frac{d^2x}{dt^2} = \rho X - \frac{\partial p}{\partial x} \\ \rho \frac{d^2y}{dt^2} = \rho Y - \frac{\partial p}{\partial y} \\ \rho \frac{d^2z}{dt^2} = \rho Z - \frac{\partial p}{\partial z} \end{cases}$$

Πρὸς ταῖς τρισὶ ταύταις ἐξισώσεις ταῖς συνδε- ούσαις τὰ πέντε ἄγνωστα  $x, y, z, \rho, p$  ὑπάρ- χει καὶ τετάρτη συνδέουσα τὰς ποσότητας  $\rho$  καὶ  $p$  δεδομένας ὑπὸ τῆς φύσεως τοῦ θεωρουμένου ρευστοῦ καὶ πέμπτη ἡ τῆς συνεχείας καλουμένη:

$$3) \frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) = 0$$

ἔνθα  $u = \frac{dx}{dt}, v = \frac{dy}{dt}, w = \frac{dz}{dt}$ .

Ἐὰν δὲ λαμβάνηται ὑπ' ὄψιν καὶ ἡ ἐσωτε- ρικὴ τριβὴ τοῦ ρευστοῦ εἶναι

$$4) \begin{cases} X_x = p - 2k \frac{\partial u}{\partial x}, Y_z = -k \left( \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right) \\ Y_y = p - 2k \frac{\partial v}{\partial y}, Z_x = -k \left( \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial z} \right) \\ Z_z = p - 2k \frac{\partial w}{\partial z}, X_y = -k \left( \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \end{cases}$$

ὅπου  $k$  σταθερὰ ποσότης τοῦ ρευστοῦ.

Τεθείσθω νῦν, ὅτι ρευστὸν τι εὑρίσκεται ἐν ἰσορροπίᾳ· αἱ ἐξισώσεις 2) καθίστανται:

$$5) \begin{cases} X = \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} \\ Y = \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} \\ Z = \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} \end{cases}$$

Ἐὰν ἐν ταῖς ἐξισώσεις ταύταις τὸ μὲν  $\rho$  ση- μαίνῃ τὴν (ἀπόλυτον) θερμοκρασίαν  $\theta$  (ἢ ἀνά- λογον πρὸς αὐτὴν ποσότητα) σώματός τινος, τὸ

δὲ  $p$  τὸ ποσὸν  $Q$  τῆς θερμότητος (ἢ ἀνάλογον πρὸς αὐτὸ ποσότητα) αὐτοῦ, ἦναι δὲ τὸ  $\theta$  συνάρτησις τοῦ  $Q$ , αἱ συνιστώσαι  $X, Y, Z$  καθίστανται αἱ μερικαὶ παράγωγοι πρὸς  $x, y, z$ , μιᾶς συναρτήσεως  $S$  καὶ ἐπομένως ὑπάρχει διὰ τὴν ἔντροπὴν :

$$6) \quad S = \int \frac{dQ}{\theta}$$

Ἐὰν  $\theta$  ἦναι μονότιμος συνάρτησις τοῦ  $Q$ , καὶ ἡ ἔντροπὴ  $S$  εἶναι μονότιμος συνάρτησις τοῦ  $Q$  ἔχοντος τότε ἐν παντὶ σημείῳ τοῦ θεωρουμένου ἰσορροποῦντος σώματος μίαν τιμὴν. Ἐὰν δὲ  $S$  ἦναι γνωστόν, καὶ  $Q$  εἶναι γνωστὸν μέχρι σταθερᾶς τινος ἀγνώστου ποσότητος, ὅπερ σημαίνει, ὅτι ἐν πάσῃ ἐπιφανείᾳ, ἐν ἣ  $S$  εἶναι τὸ αὐτό,  $Q$  εἶναι ἐπίσης τὸ αὐτό. Ἐὰν δὲ  $\theta$  ἦναι σταθερὰ ποσότης, προκύπτει ἐκ τῆς ἐξισώσεως 6):

$$7) \quad Q = Q_0 + \theta S \quad \text{ἢ} \quad Q = \theta(S - S_0)$$

ὅπου  $Q_0$  ἢ  $S_0$  ἀγνωστός τις σταθερὰ ποσότης.

Ἐὰν κατὰ προσέγγισιν ληφθῇ  $Q = c\theta$ , ὅπου  $c$  σταθερὰ ποσότης, προκύπτει ἐκ τῆς ἐξισώσεως 6):

$$8) \quad l \frac{Q}{Q_0} = \frac{1}{c} S$$

Ἐὰν δύο διάφορα σώματα (ρευστὰ) ἐφάπτονται ἑκατέρωθεν ἐπιφανείας τινός, διὰ πᾶν σημεῖον τῆς ἐπιφανείας ταύτης τὸ  $Q$  ἔχει τὴν αὐτὴν τιμὴν. Ἐὰν δὲ ὑποθεθῇ, ὅτι τὸ μὲν  $S$  δι' ἀμφοτέρα τὰ ρευστὰ εἶναι τὸ αὐτό, αἱ δὲ θερμοκρασίαι αὐτῶν  $\theta_1$  καὶ  $\theta_2$  διάφοροι ἀλλήλων καὶ παρασταθῶσι διὰ  $dQ$  καὶ  $dS$  αἱ μεταβολαὶ τῶν  $Q$  καὶ  $S$  ἀπὸ σημείου τῆς θεωρουμένης ἐπιφανείας πρὸς ἕτερον πλησιέστατον, προκύπτει ἐκ τῆς 6) ἐξισώσεως:

$$\theta_1 dS = dQ, \quad \theta_2 dS = dQ$$

$$\text{ὅθεν} \quad dQ = 0, \quad dS = 0,$$

ἦτοι ἡ κοινὴ ἐφαπτομένη τῶν ρευστῶν ἐπιφάνεια πανταχοῦ αὐτῆς ἔχει τὸ αὐτὸ ποσὸν θερμότητος καὶ τὴν αὐτὴν ἔντροπὴν (ἀδιαβατικὸν φαινόμενον).

Αἱ ἐξισώσεις 2) μετατρέπονται κατὰ μὲν Lagrange εἰς τὰς ἐξισώσεις:

$$9) \quad \begin{cases} \frac{d^2x}{dt^2} \frac{\partial x}{\partial a} + \frac{d^2y}{dt^2} \frac{\partial y}{\partial a} + \frac{d^2z}{dt^2} \frac{\partial z}{\partial a} = \frac{\partial(V-P)}{\partial a} \\ \frac{d^2x}{dt^2} \frac{\partial x}{\partial b} + \frac{d^2y}{dt^2} \frac{\partial y}{\partial b} + \frac{d^2z}{dt^2} \frac{\partial z}{\partial b} = \frac{\partial(V-P)}{\partial b} \\ \frac{d^2x}{dt^2} \frac{\partial x}{\partial c} + \frac{d^2y}{dt^2} \frac{\partial y}{\partial c} + \frac{d^2z}{dt^2} \frac{\partial z}{\partial c} = \frac{\partial(V-P)}{\partial c} \end{cases}$$

κατὰ δὲ Euler εἰς τὰς ἐξισώσεις:

$$10) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} = \frac{\partial(V-P)}{\partial x} \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} = \frac{\partial(V-P)}{\partial y} \\ \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} = \frac{\partial(V-P)}{\partial z} \end{cases}$$

ὅπου ὑποτίθεται:

$$X = \frac{\partial V}{\partial x}, \quad Y = \frac{\partial V}{\partial y}, \quad Z = \frac{\partial V}{\partial z}$$

$$u = \frac{dx}{dt}, \quad v = \frac{dy}{dt}, \quad w = \frac{dz}{dt}$$

$$11) \quad P = \int \frac{dp}{\rho}$$

τὸ δὲ ὀλοκλήρωμα δύναται νὰ λογισθῇ ἐκ τῆς σχέσεως τῆς ὑφισταμένης μεταξὺ  $p$  καὶ  $\rho$  καὶ τὸ κατώτερον ὄριον τῆς ὀλοκληρώσεως δύναται νὰ ληφθῇ αὐτοβούλως.

Ἐὰν δὲ καὶ ἐνταῦθα ὑποθεθῇ, ὅτι σημαίνει τὸ μὲν  $\rho$  ἀνάλογον πρὸς τὴν (ἀπόλυτον) θερμοκρασίαν  $\theta$  ποσότητα, τὸ δὲ  $p$  ἀνάλογον πρὸς τὸ ποσὸν  $Q$  τῆς θερμότητος ποσόν, τὸ δὲ  $P$  τὴν ἔντροπὴν  $S$  αὐτοῦ, προκύπτει ἐκ τῆς ἐξισώσεως 11) διὰ  $\theta = \text{σταθ.}$

$$Q = \theta(S - S_0),$$

ἦτοι διὰ τὰ ἐν κινήσει ρευστὰ σταθερᾶς θερμοκρασίας, ὡς καὶ διὰ τὰ ἐν ἰσορροπίᾳ, τὸ ποσὸν τῆς θερμότητος εἶναι ἐν γένει ἀνάλογον τῆς ἔντροπῆς.

Ἐὰν δὲ ὑπάρχῃ δυναμικὸν τῶν ταχυτήτων, ἦτοι συνάρτησις  $\varphi(x, y, z, t)$  τοιαύτη, ὥστε

$$u = \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad v = \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad w = \frac{\partial \varphi}{\partial z},$$

προκύπτει ἐκ τῶν ἐξισώσεων 10) διὰ τὴν ἔντροπὴν  $S$ :

$$S = V - \left[ \frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{1}{2} \left( \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2 + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)^2 \right) \right] + C,$$

ὅπου  $C$  δύναται νὰ ἐξαρτᾶται ἐκ τοῦ χρόνου  $t$ .

Διὰ δὲ  $V = 0$ , ἦτοι διὰ τὴν ἔλλειψιν δρωσῶν δυνάμεων, καὶ  $C = 0$ , ὅπερ οὐδαμῶς ἐπιρεάζει τὴν γενικότητα λαμβανομένης καταλλήλως τῆς ἐν τῷ  $\varphi$  προσθετέας συναρτήσεως τοῦ  $t$ , προκύπτει:

$$12) \quad -S = \frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{1}{2} \left( \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2 + \left( \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)^2 \right)$$



Ἐν δὲ τῇ περιπτώσει, καθ' ἣν αἱ ταχύτητες  $u, v, w$  καὶ αἱ μεταβολαὶ τοῦ  $Q$  καὶ τοῦ  $\theta$  εἶναι πολὺ μικραὶ ποσότητες, δύναται νὰ τεθῇ:

$$13) \quad dQ = \alpha^2 d\theta,$$

ἔπου  $\alpha$  σταθερὰ θετικὴ ποσότης. Ἐὰν δὲ τεθῇ καὶ

$$14) \quad \theta = \theta_0(1 + \sigma),$$

ἔπου  $\theta_0$  σταθερὰ τις μικρὸν διαφέρουσα τῶν τιμῶν τῆς  $\theta$  καὶ ληφθῶσιν ὑπ' ὄψιν μόνον ὄροι κατωτάτης τάξεως, προκύπτει ἐκ μὲν τῶν ἐξισώσεων 11), 13) καὶ 14)

$$15) \quad S = \alpha^2 \sigma,$$

ἐκ δὲ τῶν ἐξισώσεων 12) καὶ τῆς:

$$0 = \frac{\partial \theta}{\partial t} + \frac{\partial \theta}{\partial x} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \theta}{\partial y} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial \theta}{\partial z} \frac{\partial \varphi}{\partial z}$$

προκύπτουσιν αἱ ἐξισώσεις:

$$16) \quad \frac{\partial \varphi}{\partial t} + \alpha^2 \sigma = 0$$

$$17) \quad \frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} = 0.$$

Ἐντεῦθεν δὲ προκύπτει διὰ  $\varphi$  ἡ ἐξίσωσις:

$$18) \quad \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = \alpha^2 \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} \right).$$

Ἐὰν ἡ συνάρτησις  $\varphi$  ᾖναι ἀνεξάρτητος τῶν  $x$  καὶ  $y$ , ἡ ἐξίσωσις 18) ἀνάγεται εἰς τὴν ἐξίσωσιν:

$$19) \quad \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = \alpha^2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2}$$

ἣς τὸ γενικὸν ὀλοκλήρωμα εἶναι:

$$20) \quad \varphi = f_1(z - \alpha t) + f_2(z + \alpha t),$$

ἔπου  $f_1$  καὶ  $f_2$  οἰαδιῆποτε συναρτήσεις τῶν ἐν αὐταῖς  $z - \alpha t$  καὶ  $z + \alpha t$ .

ΑΘ. ΚΑΡΑΓΙΑΝΝΙΔΗΣ

## ΠΡΟΣΔΙΟΡΙΣΜΟΣ ΚΕΝΤΡΟΒΑΡΩΝ ΕΚ ΡΟΠΩΝ ΑΔΡΑΝΕΙΑΣ

Δίδομεν εἰς τοὺς ἐπομένους μέθοδον πρὸς προσδιορισμὸν κεντροβαρῶν ἐκ περιστροφῆς στερεῶν συναρτήσεως τῶν ῥοπῶν ἀδρανείας.

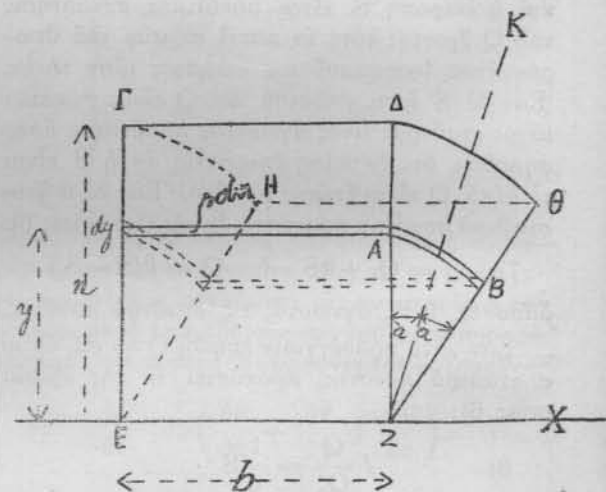
Ἡ μέθοδος αὕτη ἰσχύει διὰ πᾶν ἐκ περιστροφῆς στερεὸν οἰαδιῆποτε καὶ ἂν ἦ ἡ περι-

στρεφομένη καὶ τὸ στερεὸν παράγουσα ἐπιφάνεια ὡς καὶ οἰαδιῆποτε ἂν ἦ ὁ ἄξων καὶ ἡ γωνία περιστροφῆς.

Ἴσχύει δὲ καὶ διὰ κεντροβαρῆ ἐπιφανειῶν ἐκ περιστροφῆς.

Τὴν μέθοδον ταύτην δὲν ἠδυνήθημεν ἡμεῖς τοῦλάχιστον νὰ ἀνεύρωμεν ἐν τῇ φιλολογίᾳ.

Ἐστω τὸ ἀπλοῦν ὀρθογώνιον  $\Gamma\Delta\epsilon Z$  περιστρεφόμενον περὶ τὸν ἄξωνα  $x$  (ἰδὲ σχ. 1) κατὰ γωνίαν  $2\alpha$  καὶ σχηματίσαν  $\Gamma\Delta\eta\Theta\epsilon Z$  ὄγκον  $V$ .



Σχήμα 1.

Ἐὰν θεωρήσωμεν τὸ εἰς ἀπόστασιν  $y$  διεγραμμισμένον στοιχεῖον ἐπιφανείας  $dF$ , βλέπομεν ὅτι τοῦτο κατὰ τὴν περιστροφὴν διαγράφει στοιχειώδη ὄγκον  $dV$  παριστῶντα κυλινδρικὸν τμήμα μὲ τὸζον

$$AB = y \text{ τοξ } 2\alpha$$

Εὐκόλως δὲ συνάγομεν ὅτι:

$$dF = b dy \text{ καὶ κατὰ τὸ θεώρ. τοῦ Γουλδίνου}$$

$$dV = dF y \text{ τοξ } 2\alpha.$$

$$\text{Ἐπομένως } V = \text{τοξ } 2\alpha \int_0^h y dF = \text{τοξ } 2\alpha M$$

ἐνθα  $M$  ἡ στατικὴ ῥοπή τοῦ ὀρθογωνίου ὡς πρὸς τὸν ἄξωνα τῶν  $x$  ἴση, ὡς γνωστόν, πρὸς τὸ ἔμβαδὸν τοῦ ὀρθογωνίου ἐπὶ τὴν ἀπόστασιν τοῦ κεντροβαροῦς αὐτοῦ ἀπὸ τὸν ἄξωνα τῶν  $x$ .

Οὕτω λοιπὸν προσδιωρίσαμεν τὸν ὄγκον  $V$  τοῦ ἐκ περιστροφῆς στερεοῦ συναρτήσεως τῆς στατικῆς ῥοπῆς  $M$  τοῦ ὀρθογωνίου ὡς πρὸς τὸν ἄξωνα τῶν  $x$ .

Πρὸς εὔρεσιν δὲ τοῦ κεντροβαροῦς τοῦ στερεοῦ ἐκ περιστροφῆς, κειμένου ἐπὶ τοῦ ἐπιπέδου συμμετρίας ἔχοντος ἴχνος  $ZK$  ἔχομεν ἀνάγκην ἀποστάσεως τοῦ κεντροβαροῦς στερεοῦ ἀπὸ τοῦ ἄξονος  $x$ .